

## Kapitel 12: Codierungstheorem und Fehlerkorrektur



## Ziele des Kapitels

ETH

- Shannon'sches Kanalcodierungstheorem
- Fehlerkorrektur
- Parity-Check-Matrix

## Fehlerwahrscheinlichkeit

ETH

- Annahme (o.B.d.A.):  $[U_1, \dots, U_K]$  sind zufällig und gleichverteilt.
- Damit gilt:  $H(U^K) = K$
- Wir betrachten die mittlere Bitfehlerwahrscheinlichkeit, d.h. den Bruchteil der falschen Bits am Ausgang

$$\bar{P}_e = \frac{1}{K} \sum_{i=1}^K P[\tilde{U}_i \neq U_i]$$



Eine beliebige Bitfolge einer Informationsquelle kann zunächst ideal komprimiert werden. Nach dieser Quellcodierung approximiert die Bitfolge der Codewörter eine zufällige, gleichverteilte Bitfolge beliebig gut. Warum?

## Fehlerwahrscheinlichkeit

ETH

- Es gilt
 
$$H(U^K | \tilde{U}^K) \geq K - NC = K \left(1 - \frac{C}{R}\right)$$
- Hieraus erhalten wir mit der Fano-Ungleichung den ersten Teil des Shannon'schen Kanalcodierungstheorems

## Theorem Shannon, Teil 1

ETH

- **Theorem (Shannon I):** Wenn ein DGK mit Kapazität  $C$  zur Übertragung echt zufälliger Informationsbits mit Rate  $R > C$  benutzt wird, so gilt für die mittlere Bitfehlerwahrscheinlichkeit beim Empfänger

$$h(\bar{P}_e) \geq 1 - \frac{C}{R}$$



Dieses Theorem erlaubt es uns, eine einfache Unterschranke für den Fehler anzugeben, wenn wir mit Raten oberhalb der Kapazität übertragen

## Theorem Shannon, Teil 1

ETH

- Der zweite Teil des Theorems von Shannon enthält ein verblüffendes Resultat
- Die Lehrmeinung war, dass die Kommunikation mit zunehmender Rate schlechter wird
- Dies ist unterhalb der Kapazität nicht der Fall!
- $R < C$  ist also nicht nur eine **notwendige** Bedingung, sondern auch eine **hinreichende** für zuverlässige Kommunikation

## Theorem Shannon, Teil 2 ETH

- **Theorem (Shannon II):** Gegeben sei ein DGK mit Inputalphabet  $\chi$ , Outputalphabet  $\gamma$  und Kapazität  $C$ .
- Für jede Rate  $R < C$  und für jedes  $\varepsilon > 0$  existiert für genügend grosse Blocklänge  $N$  ein Code  $C$  mit

$$M = \lfloor 2^{R \cdot N} \rfloor$$

Codewörtern, für den die maximale Decodierfehlerwahrscheinlichkeit über alle Codewörter kleiner als  $\varepsilon$  ist:

$$\max_{1 \leq j \leq M} P(F | X^N = c_j) < \varepsilon$$

## Interpretation ETH

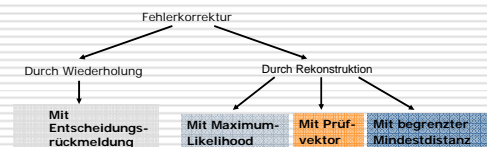
- Beweis für BSK im Skript
- Entwurf eines guten Codes ist leichter, als angenommen
- Auch eine zufällige Wahl eines Codes liefert mit hoher Wahrscheinlichkeit einen Code, der das Theorem erfüllt
- Zufällig heisst, dass alle  $MN$  Symbole unabhängig nach einer Verteilung  $P_X$  gewählt werden, welche  $I(X; Y)$  maximiert und die Kapazität des Kanals erreicht
- Beim BSK sind alle Codewörter unabhängige, zufällige Bitfolgen der Länge  $N$

## Interpretation ETH

- In der Praxis werden Codes dennoch gezielt konstruiert
- Decodierung unstrukturierter Codes ist in der Regel sehr ineffizient
- Es müssen alle Codewörter durchsucht werden
- Effiziente Decodierungsverfahren sind nur für Codes mit starker algebraischer Struktur bekannt
- Unzählige Folgearbeiten zur Konstruktion praktischer Codes
- Seit 1993 Aufbruch in Richtung der Shannon-Grenze mit „Turbo-Codes“

## Prinzipien der Fehlerkorrektur ETH

- Redundanz ist Voraussetzung für ein Korrekturverfahren
- Wir unterscheiden folgende Prinzipien



## Fehlerkorrektur ETH

- Bei **Wiederholung** fügt der Kanalcodierer Kontrollinformation hinzu, welche eine Fehlerdetektion ermöglicht
- Falls Fehler, wird nochmals übertragen
- Es kann sein, dass Fehler nicht erkannt werden
- Bei Rekonstruktion wird der Fehler sowohl erkannt, als auch lokalisiert
- Durch die Lokalisierung kann der Fehler dann korrigiert werden

## Fehlerkorrektur ETH

- Die Redundanz entscheidet über **Restfehlerwahrscheinlichkeit**
- Bei **Maximum Likelihood** wird jeweils das wahrscheinlichste Zeichen im Codewortalphabet gewählt
- Bei **begrenzter Mindestdistanz** wird nur korrigiert, wenn ein Zeichen innerhalb einer Korrekturkugel liegt
- Bei **Prüfvektoren** enthält der Decoder Strings, mit denen er testen kann, ob ein Zeichen zum Codealphabet gehört

## Kriterien zum Codeentwurf **ETH**

- Restfehlerwahrscheinlichkeit: Sie bestimmt die Güte unter der Bedingung des verwendeten Kanals
- Zeit: Diese umfasst die Zeit zur Codierung, Decodierung und Fehlerkorrektur, incl. dem Rückkanal
- Aufwand: Dieser beschreibt den (schaltungstechnischen oder algorithmischen) Aufwand zur Realisierung eines Decodierers

## Blockcodes **ETH**

- Definition:** Ein Blockcode  $C$  mit Blocklänge  $N$  für einen Kanal mit Inputalphabet  $\chi$  ist eine Teilmenge  $C = \{c_1, \dots, c_M\}$  von  $\chi^N$  der  $N$ -Tupel über  $\chi$
- Typischerweise betrachten wir Codes mit  $M = q^K$  Codewörtern für eine ganze Zahl  $K < N$  für  $|\chi| = q$
- Wir betrachten nur binäre Codes  $q=2$
- Für CDs beispielsweise verwendet man  $q=256$
- Mit einem Code werden  $K$   $q$ -äre Zeichen in Codewörtern der Länge  $N$  codiert
- $K/N$  beschreibt den Anteil der Informationsbits, hängt also mit der Redundanz zusammen

## Blockcodes **ETH**

- $K/N$  heisst auch die dimensionslose Rate
- $C_2 = \{00000, 11100, 00111, 11011\}$  ist ein binärer Code mit  $N=5$  und  $K=2$
- $C_3 = \{0000, 0112, 1100, 0221, 2200, 1212, 2012, 1021, 2121\}$  ist ein ternärer Code mit  $N=4$  und  $K=2$
- Definition:** Die Hammingdistanz  $d(a, b)$  zweier Wörter  $a$  und  $b$  ist die Anzahl von Positionen, in denen sich  $a$  und  $b$  unterscheiden.
- Die Minimaldistanz  $d_{\min}(C)$  eines Codes  $C$  ist die kleinste Hammingdistanz zwischen zwei Codewörtern

## Blockcodes **ETH**

- $d_{\min}(C_2) = 3, d_{\min}(C_3) = 2$
- Ein Code kann  $r$  Fehler detektieren, wenn für jedes Codewort und jedes Fehlermuster mit höchstens  $r$  Fehlern ein Fehler festgestellt werden kann
- Dies ist genau dann, wenn  $d_{\min}(C) \geq r + 1$
- Ein Code kann  $s$  Fehler korrigieren, wenn für jedes Codewort und jedes Fehlermuster mit höchstens  $s$  Fehlern das Codewort wieder eindeutig gefunden werden kann
- Dies ist genau dann, wenn  $d_{\min}(C) \geq 2s + 1$

## Blockcodes **ETH**

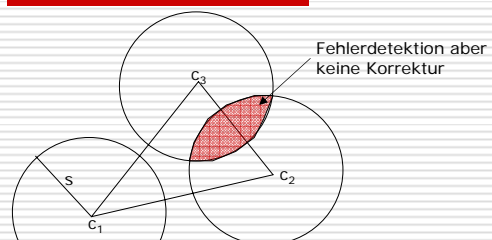
- Die Minimaldistanz ist also ein wichtiges Mass zur Worst-Case Betrachtung eines Codes
- Theorem:** Ein Code mit Minimaldistanz  $d$  erlaubt,  $d-1$  Fehler zu detektieren oder

$$\text{floor}\left(\frac{d-1}{2}\right)$$

Fehler zu korrigieren

- Man spricht auch oft von Korrekturkugeln

## Korrekturkugeln **ETH**



$$d(c_1, c_3) \geq 2s + 1$$

$$d(c_2, c_3) < 2s + 1$$

aber  $d(c_2, c_3) \geq s + 1 \rightarrow$  Detektion möglich

## Lineare Codes

ETH

- Neben grosser Minimaldistanz ist auch effiziente Codierbarkeit und Decodierbarkeit wichtig
- Lineare Codes erlauben eine sehr effiziente Codierung, allerdings nicht unbedingt eine effiziente Decodierung
- **Definition:** Ein **linearer Blockcode** mit  $q^K$  Codewörtern der Blocklänge  $N$  über einem endlichen Körper  $GF(q)$  ist ein Unterraum der Dimension  $K$  des Vektorraums der  $N$ -Tupel über  $GF(q)$
- Ein solcher Code wird als  $[N,K]$ -Code bezeichnet

## Lineare Codes

ETH

- Eine alternative Definition kann ebenfalls in der Literatur gefunden werden
- Dieser trägt der algebraischen Struktur des Codes direkt Rechnung
- **Definition:** Ein **linearer Blockcode** ist ein Code, bei dem der Codierer zur Transformation von Quellencodewörtern  $a$  der Länge  $K$  in Kanalcodewörter  $c$  der Länge  $N$  ausschliesslich Operationen verwendet, die in der algebraischen Struktur einer Gruppe definiert sind

## Linearcodes als Gruppen

ETH

- Das Codealphabet bestehe aus den Wörtern  
 $a_0 = (00000)$   $a_1 = (10010)$   $a_2 = (01011)$   $a_3 = (00101)$   
 $a_4 = (11001)$   $a_5 = (10111)$   $a_6 = (01110)$   $a_7 = (11100)$   
zeige, dass dieser Code die Gruppenaxiome erfüllt
- Axiom G1: Abgeschlossenheit  
 $a_0 \oplus a_1 = a_4$ ,  $a_1 \oplus a_3 = a_5$   
 $a_2 \oplus a_3 = a_6$ ,  $a_2 \oplus a_5 = a_7$   
 $a_5 \oplus a_6 = a_4$ , usw.

## Linearcodes als Gruppen

ETH

- Axiom G2: Assoziatives Gesetz  
 $(a_1 \oplus a_2) \oplus a_3 = a_1 \oplus (a_2 \oplus a_3)$   
 $(a_4 \oplus a_5) \oplus a_3 = a_4 \oplus (a_5 \oplus a_3)$   
usw.
- Axiom G3: Neutrales Element  
 $a_1 \oplus a_0 = a_1$   
 $a_2 \oplus a_0 = a_2$   
usw.

## Linearcodes als Gruppen

ETH

- Axiom G4: Inverses Element  
 $(a_1 \oplus a_2) \oplus a_3 = a_1 \oplus (a_2 \oplus a_3)$   
 $(a_4 \oplus a_5) \oplus a_3 = a_4 \oplus (a_5 \oplus a_3)$   
usw.
- Ferner gilt das Kommutativgesetz  
 $a_1 \oplus a_2 = a_2 \oplus a_1$   
 $a_1 \oplus a_3 = a_3 \oplus a_1$   
usw.

## Lineare Codes

ETH

- Jeder lineare Code enthält das Nullwort 0
- Die Distanz eines Codewortes  $c$  zu 0 wird **Hamminggewicht**  $w(c)$  genannt
- **Theorem:** Die Minimaldistanz eines linearen Codes ist gleich dem minimalen Hamminggewicht eines von 0 verschiedenen Codewortes
- Beweis: Seien  $c_1$  und  $c_2$  zwei Codewörter mit minimaler Distanz
- Aufgrund der Vektorraum-Eigenschaft ist die Differenz  $c_1 - c_2$  ebenfalls ein Codewort mit Gewicht  $d_{\min}$
- Umgekehrt ist  $d_{\min}$  nicht grösser als  $w(c_1 - c_2)$ , da die 0 im Code ist

## Generatormatrix

ETH

- Die Abbildung der Informationsvektoren  $a = [a_1, \dots, a_K]$ , dargestellt als  $K$ -Tupel, auf die  $q^K$  Codewörter  $c = [c_1, \dots, c_N]$  kann mittels der  $K \times N$  **Generatormatrix**  $G$  dargestellt werden (modulo-Multiplikation)

$$c = a \cdot G$$

## Generatormatrix (1)

ETH

- Die Generatormatrix  $G$  von  $C_2$  ist

$$G = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$c([2,1]) = [2 \ 1] \cdot \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} = [1 \ 0 \ 2 \ 1]$$

## Generatormatrix (2)

ETH

- Kanalcodealphabet mit  $N=7$ ,  $q=2$  und  $K=3$

$$c_0 = (0000000)$$

$$c_1 = (1001101)$$

$$c_2 = (0101010)$$

$$c_3 = (0010010)$$

$$c_4 = c_1 \oplus c_2 = (1100111)$$

$$c_5 = c_1 \oplus c_3 = (1011111)$$

$$c_6 = c_2 \oplus c_3 = (0111000)$$

$$c_7 = c_1 \oplus c_2 \oplus c_3 = (1110101)$$

## Generatormatrix (2)

ETH

- $C$  ist ein Unterraum der Grösse  $2^3$
- $V$  ist  $2^7$  gross
- Mögliche  $G$  sind:

$$G_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$G_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

## Generatormatrix

ETH

- Die Zeilen der Matrix bilden eine Basis des Codes
- Da Vektorräume verschiedene Basen besitzen, gibt es auch verschiedene Generatormatrizen für gleiche Codes
- Eine speziell geeignete Form enthält die ersten  $K$  Spalten als Einheitsmatrix  $I_K$

$$G = [I_K \ A]$$

- $A$  ist eine  $K \times (N-K)$  Matrix.
- Eine solche Generatormatrix heisst **systematisch**



Dies bedeutet, dass das Codewort aus  $K$  Informationssymbolen besteht und  $N-K$  angefügten "Parity-Checks"

## Parity-Check-Matrix

ETH

- Eine weitere bedeutende Matrix ist die **Parity-Check- oder Kontrollmatrix**
- Definition:** Eine  $(N-K) \times N$ -Matrix  $H$  heisst Parity-Check-Matrix eines linearen  $[N, K]$ -Codes  $C$ , falls

$$c \in C \Leftrightarrow cH^T = 0$$

- Die Zeilen von  $H$  spannen den  $(N-K)$ -Unterraum der Vektoren  $v$  auf, für die  $cv^T = 0$



Dies bedeutet, dass wir damit schnell prüfen können, ob ein Codewort am Kanalausgang auch Element von  $C$  ist

## Parity-Check-Matrix

ETH

- **Theorem:** Sei  $G = [I_K | A]$  eine systematische Generatormatrix eines linearen Codes. Die  $(N-K) \times N$ -Matrix  $H = [-A^T | I_{N-K}]$  ist eine Parity-Check Matrix des Codes
- Teil 1: Zeige, dass für jedes Codewort  $c = aG$ , gilt

$$c \cdot H^T = 0$$

- Teil 2: Wenn,  $cH^T = 0$ , zeige, dass  $c$  ein Codewort ist
- Beweis: Triviale Matrizenalgebra sowie Aufspalten von  $c$  in  $[c_1 | c_2]$